知能型ヒューマノイド
ロボット用多指ハンド
実験システム





BLOCK UT



デクステラシーハンド

モジュール化および拡張性
のある設計

デジタルツイン技術
の融合

教育への適応性が高い

知能型ヒューマノイドロボット用多指ハンド実験システム



製品紹介

日本の大学、高等専門学校、専門職業学校の実験教育シーンを対象とし、スマートカメラを搭載した「スマートハンド」を中核として、革新的な実践カリキュラム、デジタルツイン実験プラットフォーム、およびオープンインターフェースを提供します。これにより、エンボディドインテリジェンスやヒューマノイドロボット関連専攻における、部品統合、システム原理の検証、ソフトウェアアルゴリズム開発などの実践教育ニーズを満たします。



製品の特長

モジュール化および拡張性のある設計

- ハードウェアはモジュール化設計を採用しており、各機能モジュールは迅速に取り外し・交換が可能で、メンテナンスやアップグレードが容易です

デジタルツイン技術の融合

- 「シミュレーションによるツイントレーニングー実機検証ーデータ遡及」という閉ループをサポート

教育への適応性が高い

- 機器の組み立てからヒューマンマシンインタラクションまで、機械設計、運動制御、センサーフュージョンなどの核心的な知識を網羅します